

บทที่ 8

สรุป และข้อเสนอแนะ

8.1 สรุป

วิทยานิพนธ์นี้ดำเนินการวิจัยเกี่ยวกับการพัฒนาวิธีการตัวควบคุม การตรวจจับความผิดพร่องแบบสวิตช์เปิดวงจร และการสร้างความคงทนต่อความผิดพร่อง สำหรับวงจรแปลงผันกำลังไฟฟ้าแบบบูสต์เรียงต่อกันสามขั้น ทั้งนี้งานวิจัยเริ่มต้นจากการสำรวจค้นคว้างานวิจัยในอดีตที่เกี่ยวข้อง โดยสามารถแบ่งได้สามลักษณะคือผลงานวิจัยที่เกี่ยวข้องกับวงจรแปลงผันกำลังไฟฟ้าแบบบูสต์ มีอัตราขยายแรงดันสูง ผลงานวิจัยที่เกี่ยวข้องกับการควบคุมวงจรแปลงผันกำลังไฟฟ้าแบบบูสต์เรียงต่อกันหลายขั้น และผลงานวิจัยที่เกี่ยวข้องกับวิธีการตรวจจับความผิดพร่อง และการสร้างความคงทนต่อความผิดพร่อง จากการสำรวจค้นคว้างานวิจัยในอดีตเหล่านี้ทำให้ทราบถึงโครงสร้างวงจรแปลงผันกำลังไฟฟ้าแบบบูสต์ที่มีอัตราขยายแรงดันสูงประมาณ 20 เท่า เพื่อให้ได้ระดับแรงดันเออต์พุตที่สูงประมาณ 380V ที่ถูกนำมาใช้ในหลากหลายด้าน ออาทิเช่น ระบบไมโครกริดกระแสตร์ อุตสาหกรรม ขนส่ง ระบบส่งจ่ายกำลังไฟฟ้า เป็นต้น จึงจำเป็นต้องมีการพัฒนาวงจรแปลงผันกำลังไฟฟ้าแบบบูสต์ ให้มีอัตราการขยายแรงดันสูงและมีค่าวัตต์จารหน้าที่ของสวิตช์ที่ไม่สูงมาก ซึ่งวงจรแปลงผันกำลังไฟฟ้าแบบบูสต์เรียงต่อกันสามขั้นสามารถเพิ่มระดับแรงดันเออต์พุตให้สูงขึ้นตามต้องการได้ โดยค่าวัตต์จารหน้าที่ของสวิตช์แต่ละตัวไม่สูงมากนัก อีกทั้งยังเหมาะสมสำหรับระบบพลังงานทดแทน อย่างไรก็ตามยังมีข้อจำกัดทางด้านความนำ่เชื้อถือ เนื่องจากวงจรเมืองค์ประกอบต่าง ๆ มากขึ้น ส่งผลให้วงจรเมืองค์ความซับซ้อน อีกทั้งแหล่งจ่ายที่เป็นพลังงานทดแทนจะขึ้นกับสภาพอากาศอาจส่งผลให้แหล่งจ่ายมีระดับแรงดันไม่คงที่ จำเป็นต้องอาศัยการควบคุมวงจรที่มีประสิทธิผล เพื่อสามารถจ่ายกำลังไฟฟ้าให้กับโหลดได้อย่างเหมาะสม รวมถึงการสร้างความคงทนต่อความผิดพร่องให้กับวงจรตั้งกล่าวให้สามารถทำงานต่อไปได้ เมื่อความผิดพร่องแบบสวิตช์เปิดวงจรเกิดขึ้นที่สวิตช์กำลัง วิธีการฟูซซีโลจิก (Fuzzy logic technique) เป็นตัวเลือกที่น่าสนใจสำหรับการพัฒนาการตัวควบคุม และการตรวจจับความผิดพร่องแบบเปิดสวิตช์ เนื่องจากวิธีการนี้ช่วยลดข้อจำกัดทางแบบจำลองทางคณิตศาสตร์ที่ซับซ้อนของวงจร โดยแบบจำลองทางคณิตศาสตร์ไม่จำเป็นสำหรับตัวควบคุมฟูซซี แต่จะอาศัยความรู้และความเข้าใจพฤติกรรมการทำงานของวงจรจากผู้สั่งเกตการณ์ในการออกแบบตัวควบคุมฟูซซี รวมถึงการสร้างความคงทนต่อความผิดพร่องแบบสวิตช์เปิดวงจรให้กับวงจรแปลงผันกำลังไฟฟ้าแบบบูสต์เรียง

ต่อ กัน สาม ขั้น เพื่อ ให้ สามารถ ระบุ ตำแหน่ง ความ ผิด พร่อง ที่ เกิด ขึ้น ใน แต่ละ สวิตช์ ได้อย่าง ถูก ต้อง และ รวดเร็ว และ สามารถ ทำการ คืน การ ทำงาน ของ วง จร จา ความ ผิด พร่อง อย่าง ทัน ท่วง ที

ในบทที่ 3 ได้นำเสนอเนื้อหาเกี่ยวกับวงจรแปลงผันกำลังไฟฟ้าแบบบูสต์เรียงต่อกันสามขั้น โดยอธิบายโครงสร้างของวงจร หลักการทำงานของวงจร อัตราขยายแรงดัน การออกแบบค่าพารามิเตอร์ภายในวงจร และนำเสนอการจำลองสถานการณ์การทำงานของวงจรแปลงผันกำลังไฟฟ้าแบบบูสต์เรียงต่อกันสามขั้นที่สามารถทำให้แรงดันไฟฟ้าต่อหัวใจของวงจรที่ $400V$ จากค่าวัสดุจัดหน้าที่ของสวิตซ์ทั้งสามที่มีค่าเท่ากันที่ 0.63 และจ่ายกำลังไฟฟ้าให้กับโหลดตัวต้านทานขนาด 1600Ω ซึ่งต้องการกำลังไฟฟ้าประมาณ $100W$ โดยพิจารณาเหล่าจ่ายแรงดันอินพุตที่ค่อนข้างต่ำประมาณ $20V$ รวมถึงแสดงการกระเพื่อมของแรงดันต่อกันร่วมตัวเก็บประจุ และการกระเพื่อมของกระแสที่โหลดผ่าน ตัวเหนี่ยวนำที่ได้ผลลัพธ์ที่สอดคล้องตามที่ออกแบบไว้ อย่างไรก็ตามจากการจำลองสถานการณ์การทำงานของวงจรขณะที่ไม่มีตัวควบคุม พบว่ามีการพุ่งเกินของแรงดันต่อกันร่วมตัวเก็บประจุ และกระแสที่โหลดผ่านตัวเหนี่ยวนำที่ค่อนข้างสูง ซึ่งอาจส่งผลเสียหายกับอุปกรณ์ภายในวงจร อีกทั้งยังใช้เวลานานในการเข้าสู่สภาพภาวะอยู่ตัว การออกแบบตัวควบคุมฟซชีจึงเป็นตัวเลือกที่น่าสนใจ เพื่อควบคุมการทำงานของวงจรแปลงผันกำลังไฟฟ้าแบบบูสต์เรียงต่อกันสามขั้น ให้มีสมรรถนะการทำงานที่ดีขึ้นทั้งในสภาพภาวะชั่วครู่ และสภาพภาวะอยู่ตัว สามารถรักษาแรงดันเอาต์พุตให้คงที่ได้ตามต้องการภายใต้สถานการณ์การเปลี่ยนแปลงจุดการทำงานของวงจร

ในบทที่ 4 ได้นำเสนอการพัฒนาและออกแบบตัวควบคุมฟิล์มสำหรับวงจรแปลงผันกำลังไฟฟ้าแบบบูสต์เรียงต่อกันสามขั้น เพื่อให้ได้ค่าไว้ภูจกรหน้าที่สวิตซ์ที่เหมาะสม สามารถควบคุมให้ค่าแรงดันเอาต์พุตคงที่ตามต้องการ และเข้าสู่สภาพะอยู่ตัวอย่างรวดเร็ว ในบทนี้อธิบายถึงโครงสร้างตัวควบคุมฟิล์ม การออกแบบการควบคุมฟิล์ม และการจำลองสถานการณ์วงจรแปลงผันกำลังไฟฟ้าแบบบูสต์เรียงต่อกันสามขั้นภายใต้ตัวควบคุมฟิล์ม โดยผลการจำลองสถานการณ์จะแสดงถึงประสิทธิผลของตัวควบคุมฟิล์มที่พัฒนาขึ้น พบร่วมสามารถรักษาแรงดันเอาต์พุตให้คงที่ได้ตามต้องการภายใต้สถานการณ์การเปลี่ยนแปลงของแรงดันอินพุต แรงดันอ้างอิง และโหลดตัวต้านทานอีกทั้งยังได้นำเสนอผลเบรียบเทียบสมรรถนะระหว่างตัวควบคุมฟิล์มที่พัฒนาขึ้นกับตัวควบคุมพีไอผ่านการจำลองสถานการณ์ภายใต้การเปลี่ยนแปลงจุดการทำงาน เมื่อเบรียบเทียบผลการทำงานของตัวควบคุมทั้งสองแบบ พบร่วมทั้งตัวควบคุมฟิล์มและตัวควบคุมพีไอสามารถควบคุมแรงดันไฟฟ้าให้อยู่ในระดับที่ต้องการได้ใกล้เคียงกัน อย่างไรก็ตาม การออกแบบตัวควบคุมพีไออาศัยการประมาณค่าพารามิเตอร์ของวงจร เบรียบเทียบกับวงจรแปลงผันกำลังไฟฟ้าแบบดั้งเดิมทำให้ต้องทำการปรับจุน

ค่าพารามิเตอร์ของตัวควบคุมพีไอ เพื่อให้ผลตอบสนองทั้งในสภาวะชั่วครู่และสภาวะอยู่ตัวเป็นที่น่าพอใจ

ในบทที่ 5 ได้นำเสนอการพัฒนาวงจรแปลงผันกำลังไฟฟ้าแบบบูสต์เรียงต่อกันสามขั้นขณะที่มีตัวควบคุมพีซีที่พัฒนาขึ้น ให้มีความคงทนต่อความผิดพร่องแบบสวิตซ์เปิดวงจร โดยเริ่มต้นจาก การสังเกตพฤติกรรมของวงจรแปลงผันกำลังไฟฟ้าแบบบูสต์เรียงต่อกันสามขั้นขณะที่มีตัวควบคุมพีซีที่พัฒนาขึ้นทั้งในสภาวะปกติ และสภาวะเกิดความผิดพร่อง เพื่อนำมาสร้างเงื่อนไขในการตรวจจับความผิดพร่องของแต่ละสวิตซ์ ในการสร้างความคงทนต่อความผิดพร่องแบบสวิตซ์เปิดวงจรให้กับวงจรแปลงผันกำลังไฟฟ้าแบบบูสต์เรียงต่อกันสามขั้น เพื่อให้สามารถระบุตำแหน่งความผิดพร่องที่เกิดขึ้นในแต่ละสวิตซ์ได้อย่างถูกต้องและรวดเร็ว ทำให้การคุ้นเคยการทำงานของวงจรจากความผิดพร่อง โดยนำกระบวนการพีซีมาใช้ในกระบวนการสร้างความคงทนต่อความผิดพร่อง เพื่อให้วงจรแปลงผันกำลังไฟฟ้าแบบบูสต์เรียงต่อกันสามขั้นสามารถทำงานต่อไปได้เมื่อความผิดพร่องเกิดขึ้นที่สวิตซ์กำลังของวงจร ในกระบวนการตรวจจับความผิดพร่องจะอาศัยกราฟแทร็คท์ที่ให้ผลผ่านตัวหนี่ยวน้ำตัวที่ 1 และแรงดันเอาร์พุต ที่ได้จากการตรวจจับกระแสและตัวตรวจจับแรงดันที่ใช้ในกระบวนการควบคุมพีซีที่พัฒนาขึ้น รวมถึงสัญญาณวัดจาระหน้าที่ของสวิตซ์ที่ได้จากควบคุมพีซีที่พัฒนาขึ้น ซึ่งให้ผลตอบสนองที่แตกต่างจากพฤติกรรมการทำงานของวงจรในสภาวะการทำงานปกติอย่างชัดเจน เมื่อเกิดความผิดพร่องที่สวิตซ์แต่ละตัว จากการจำลองสถานการณ์การตรวจจับความผิดพร่องแบบสวิตซ์เปิดวงจรที่พัฒนาขึ้นสำหรับวงจรแปลงผันกำลังไฟฟ้าแบบบูสต์เรียงต่อกันสามขั้นภายในได้ทำการเปลี่ยนแปลงจุดการทำงานของวงจร จะเห็นได้ว่าวิธีการตรวจจับความผิดพร่องที่พัฒนาขึ้นสามารถตรวจจับ และสามารถระบุตำแหน่งที่เกิดความผิดพร่องได้อย่างรวดเร็วและถูกต้อง อีกทั้งยังไม่มีความผิดพลาด ในขณะที่มีการเปลี่ยนแปลงจุดการทำงาน และผลการจำลองสถานการณ์สุดท้ายเป็นการสร้างความคงทนต่อความผิดพร่อง เพื่อให้วงจรยังคงสามารถทำงานต่อไปได้อย่างมีประสิทธิภาพภายใต้ความผิดพร่องที่เกิดขึ้น

ในบทที่ 6 ได้นำเสนอการสร้างชุดทดลองของวงจรแปลงผันกำลังไฟฟ้าแบบบูสต์เรียงต่อกันสามขั้น อุปกรณ์ที่สำคัญสำหรับการสร้างชุดทดลองของวงจรแปลงผันกำลังไฟฟ้าแบบบูสต์เรียงต่อกันสามขั้นประกอบด้วย แหล่งจ่ายไฟฟ้ากระแสตรง ตัวหนี่ยวน้ำ ตัวเก็บประจุ มอสเฟต ไดโอด โหลดตัวต้านทาน วงจรตรวจจับแรงดัน วงจรตรวจจับกระแส และวงจรขยายแรงดันแบบแยกโดยสัญญาณหลังจากนั้นจะโปรแกรมการควบคุมแรงดันเอาร์พุต การตรวจจับ และการระบุตำแหน่งความผิดพร่องที่ใช้กระบวนการทางพีซี บันทึกลงในบอร์ดไมโครคอนโทรเลอร์ DSP รุ่น eZdspTMF28335 โดยมีผลการจำลองแบบอาร์ดแวร์ในลูปแสดงให้เห็นถึงการควบคุมแรงดันเอาร์พุต การตรวจจับ และการ

ระบุตำแหน่งความผิดพร่องของวงจรแปลงผันกำลังไฟฟ้าแบบบูสต์เรียงต่อกันสามขั้นเป็นไปในทางสอดคล้องใกล้เคียงกับการจำลองสถานการณ์ด้วย MATLAB SIMULINK

ในบทที่ 7 ได้นำเสนอผลการทดสอบของวงจรแปลงผันกำลังไฟฟ้าแบบบูสต์เรียงต่อกันสามขั้น โดยทำการทดสอบวงจรภายใต้การเปลี่ยนแปลงจุดการทำงานของแรงดันอ้างอิง แรงดันอินพุต และโหลดตัวต้านทาน อีกทั้งแสดงผลการเปรียบเทียบผลการทดสอบชุดทดสอบกับผลการจำลองสถานการณ์พบว่ามีความสอดคล้องใกล้เคียงกับผลทดสอบทั้งในสภาวะช่วงครู่และสภาวะอยู่ตัว เพื่อแสดงให้เห็นถึงประสิทธิผลของตัวควบคุมฟิลเตอร์พัฒนาขึ้นในการรักษาแรงดัน负载พุตของวงจร แปลงผันกำลังไฟฟ้าแบบบูสต์เรียงต่อกันสามขั้นตามต้องการ ภายใต้การเปลี่ยนแปลงจุดการทำงานจากนั้นได้นำเสนอผลการทดสอบของวงจรแปลงผันกำลังไฟฟ้าแบบบูสต์เรียงต่อกันสามขั้นกรณีเกิดความผิดพร่องแบบสวิตซ์เปิดวงจรภายใต้การควบคุมฟิลเตอร์ ทั้งนี้ผลการทดสอบการตรวจจับความผิดพร่องแบบสวิตซ์เปิดวงจรที่เกิดขึ้น รวมถึงสามารถระบุตำแหน่งความผิดพร่องที่เกิดขึ้นได้อย่างถูกต้อง และการสร้างความคงทนต่อความผิดพร่อง โดยเมื่อนำมาเปรียบเทียบกับผลการจำลองสถานการณ์พบว่าผลการจำลองสถานการณ์มีความสอดคล้องกับผลการทดสอบชุดทดสอบ แสดงให้เห็นถึงประสิทธิผลของการสร้างความคงทนต่อความผิดพร่องที่สามารถตรวจจับความผิดพร่องที่เกิดขึ้นอย่างรวดเร็วและถูกต้อง ส่งผลให้วงจรแปลงผันกำลังไฟฟ้าแบบบูสต์เรียงต่อกันสามขั้นภายใต้ตัวควบคุมฟิลเตอร์สามารถทำงานได้อย่างต่อเนื่อง

8.2 ข้อเสนอแนะเพื่อพัฒนางานวิจัยในอนาคต

1. งานวิจัยวิทยานิพนธ์นี้นำเสนอการพัฒนาและออกแบบตัวควบคุมฟิลเตอร์สำหรับวงจรแปลงผันกำลังไฟฟ้าแบบบูสต์เรียงต่อกันสามขั้น โดยที่มีแหล่งจ่ายอินพุตกระแสตรงที่คงที่ ซึ่งในอนาคตอาจมีการใช้แหล่งจ่ายเซลล์แสงอาทิตย์ ร่วมกับการตามรอยกำลังไฟฟ้าสูงสุด อีกทั้งอาจจะมีการประยุกต์ตัวควบคุมฟิลเตอร์พัฒนาขึ้นนี้ใช้กับวงจรแปลงผันกำลังไฟฟ้าที่ต่อกันมากกว่าสามขั้น หรือวงจรแปลงผันกำลังไฟฟ้าอื่น ๆ

2. งานวิจัยวิทยานิพนธ์นี้นำเสนอการสร้างความคงทนต่อความผิดพร่องแบบสวิตซ์เปิดวงจรสำหรับวงจรแปลงผันกำลังไฟฟ้าแบบบูสต์เรียงต่อกันสามขั้นที่ทำงานภายใต้ตัวควบคุมฟิลเตอร์ที่พัฒนาขึ้น ซึ่งในอนาคตอาจมีการพัฒนากระบวนการอื่น ๆ ร่วมด้วย เพื่อให้การตรวจจับความผิดพร่องเร็วขึ้น อีกทั้งยังสามารถตรวจจับความผิดพร่องแบบสวิตซ์เปิดวงจรที่มากกว่านี้ตัวพร้อมกัน